19日本国特許庁(JP)

10 特許出願公開

平1-258373 ⑫ 公 開 特 許 公 報 (A)

Solnt. Cl. 4

識別記号

庁内整理番号

❸公開 平成1年(1989)10月16日

H 01 R 13/64 43/26 8623-5E 7039-5E

審査請求 未請求 請求項の数 4 (全5頁)

69発明の名称

嵌合物とその嵌合確認方法および種別確認方法

②特 願 昭63-85894

22出 願 昭63(1988) 4月6日

@発明 者 丌 偖 元 冶 東京都渋谷区道玄坂 1 丁目21番 6号 日本航空電子工業株

式会社内

の出 顖 日本航空電子工業株式

東京都渋谷区道玄坂1丁目21番6号

会社 個代 理 弁理士 草野

1. 発明の名称

嵌合物とその嵌合確認方法および種別確認方法

- 2. 特許請求の範囲
- (1) 互いに嵌合する2個の嵌合体を備え、

これら2個の嵌合体の、これら2個の嵌合体が 嵌合したとき同一面となる平面に、凸部とその間 の凹部からなる、上記2個の嵌合体が嵌合したと き一定ピッチで連続する嵌合確認用凹凸が形成さ れた、

嵌合物。

(2) 上記嵌合確認用凹凸を読取器により走査して、 その読取器から、その読取器が上記嵌合確認用凹 凸の凸部を走査する期間と凹部を走査する期間と でレベルの異なる流取信号を得、

その銃取信号における、上記嵌合確認用凹凸の 上記2個の嵌合体の境目を含む1ピッチまたは凸 部もしくは四部に相当する特定期間の時間幅と、 この特定期間の前後の上記嵌合確認用凹凸の1ピ ッチまたは凸部もしくは凹部に相当する期間の時

間幅とを比較して、両者の比が所定範囲内にある か否かにより、上記2個の嵌合体が嵌合している か否かを判定する、

請求項1に記載の嵌合物の嵌合確認方法。

(3) 上記2個の嵌合体の、これら2個の嵌合体が 嵌合したとき同一面となる平面に、上記嵌合確認 用凹凸と並んで、嵌合物の種別に応じた餌機の種 別確認用凹凸が形成された、

請求項1に記載の嵌合物。

(4) 上記嵌合確認用凹凸を第1の読取器により、 上記種別確認用凹凸を第2の読取器により、同時 に走査して、その第1の銃取器から、その第1の 銃取器が上記嵌合確認用凹凸の凸部を走査する期 間と凹部を走査する期間とでレベルの異なる第1 の銃取信号を得るとともに、その第2の銃取器か ら、その第2の読取器が上記種別確認用凹凸の凸 部を走査する期間と凹部を走査する期間とでレベ ルの異なる第2の統取侵員を48.

上記第1の読取信号から請求項2に記載の方法 により上記2個の嵌合体が嵌合しているか否かを

判定するとともに、上記第2の漿取信号から嵌合 物の種別を判定する、

請求項3に記載の嵌合物の嵌合確認方法および 種別確認方法。

3. 発明の詳細な説明

「産業上の利用分野」

この発明は、互いに嵌合する2個の嵌合体を備 える嵌合物と、その嵌合確認方法および種別確認 方法に関する。

「従来の技術」

自動車や家電製品などの機器においては、互いに嵌合するブラグとソケットを備えるコネクタなどのように互いに嵌合する2個の嵌合体を備える 嵌合物が用いられ、これら機器の製造過程においては、その嵌合物の2個の嵌合体が嵌合している ことを確認する必要があるが、従来、この嵌合の 確認は人が目視により行っている。

また、嵌合物が機器の各所に用いられる場合に おいては、それぞれの嵌合物の2個の嵌合体が嵌 合していることを確認すると同時に、その嵌合物

て、その誘取器から、その誘取器が嵌合確認用凹凸の凸部を走査する期間と凹部を走査する期間と でレベルの異なる誘取信号を得、その誘取信号における、嵌合確認用凹凸の2個の嵌合体の境目を含む1ピッチまたは凸部もしくは凹部に相当する特定期間の時間幅と、この特定期間の前後の場合を発定用凹凸の1ピッチまたは凸部もしくは凹物に相当する期間の時間幅とを比較して、両者の比が所定範囲内にあるか否かにより、2個の嵌合体が嵌合しているか否かを判定する。

また、この発明の篏合物においては、2個の篏合体の、これら2個の篏合体が篏合したとき同一面となる平面に、上記の篏合確認用凹凸を形成するとともに、これと並べて、篏合物の種別に応じた態様の種別確認用凹凸を形成する。

ここで、嵌合物の「種別」とは、嵌合物の種類 や構造の違いだけでなく、嵌合物が一つの機器の 各所に用いられる場合における嵌合物の用いられ る個所の違いや、嵌合物が用いられる機器の違い などによる嵌合物の別をも合むものである。 が機器のどの個所のものであるかを確認する必要 があるが、従来、この嵌合物の種別の確認も人が 目視により行っている。

「発明が解決しようとする課題」

しかしながら、従来のように嵌合の確認および 種別の確認を人が目視により行うときは、確認に 手間や時間がかかるだけでなく、誤認を生じるお それがある。

そこで、この発明は、嵌合の確認を誤りなく簡単に行うことができるようにし、併せて嵌合物の種別の確認を誤りなく簡単に行うことができるようにしたものである。

「課題を解決するための手段」

この発明の嵌合物においては、2個の嵌合体の、これら2個の嵌合体が嵌合したとき同一面となる 平面に、凸部とその間の凹部からなる、2個の嵌合体が嵌合したとき一定ピッチで連続する嵌合確 返用凹凸を形成する。

この発明の嵌合確認方法においては、この発明 の嵌合物の嵌合確認用凹凸を読取器により走査し

この発明の嵌合確認方法および種別確認方法においては、この発明の嵌合物の嵌合確認用凹凸を第2の読取器により、種別確認用凹凸を第2の読取器により、同時に走査して、その第1の読取器が嵌合確認用凹凸の凸部を走査する期間とででいるの異なる第1の読取信号を得るとともに、その第2の読取器がも、その第2の読取信号を得るとの説取信号を得る別間とでいるの異なる第2の読取信号を得るとの説取信号を得るの説取信号を得るといるが、また方法により2個の嵌合体が嵌合しているかを判定するとともに、その第2の読取信号から嵌合物の種別を判定する。「作用」

この発明においては、嵌合の確認を簡単に行うことができるとともに、2個の嵌合体が嵌合しているか否かが2個の嵌合体の嵌合のガタおよび銃取器の走査速度のバラツキや変動にかかわらず正確に判定され、嵌合の確認を誤りなく行うことができる。

また、種別確認用凹凸が嵌合確認用凹凸と並ん で形成され、両者を2個の読取器により同時に走 査するので、嵌合物の種別の確認も誤りなく簡単 に行うことができる。

「実施例」

第1図は、この発明の嵌合物の一例である。

この例においては、一方の嵌合体10の一端側に受口11が形成され、中央上部に係合凹部12が形成され、他方の嵌合体20の一端側に挿入部21が形成され、その上部に折り曲げ可能なレバー22が形成され、その遊喩に係合凸部23が形成され、嵌合体20の挿入部21が嵌合体10の受口11に挿入され、レバー22が折り曲げられて保合凸部23が係合凹部12に挿入されることにより、嵌合体10の地端側の上面13aと嵌合体20のレバー22の上面22aおよび他端側の上面24aが一つの平面を形成する。

そして、嵌合体 1 0 の他端側の上面 1 3 a と嵌合体 2 0 のレバー 2 2 の上面 2 2 a に、嵌合確認

認用四凸30を凸部30 Sから凸部30 Eへの方向に走査して、読取器40から、第3図に示すように、読取器40が凹凸30の凸部30 S.31.32.33,34,35 および30 Eを走査する期間 H S. H 1. H 2. H 3. H 4. H 5 および H E では高レベルとなり、凸部30 Sと凸部31 の間の凹部、凸部31と凸部32の間の凹部、凸部32と凸部334 と凸部35と凸部34 の間の凹部、凸部34と凸部35と凸部36 E の間の凹部を走査する期間 L 0. L 1. L 2. L 3. L 4 および L 5 では 低レベルとなる読取信号 S 1 を得る。

統取器40の走査速度にバラツキと変動がなく、 しかも嵌合体10と嵌合体20の嵌合にガタがなければ、嵌合体10と嵌合体20が嵌合しているとき、統取信号S1における期間HS、H1~H 5、HE、L0~L5の時間幅は互いに等しい一定のものとなる。しかし、統取器40を手で走査させる場合には読取器40の走査速度にバラツキや変動を生じ、また嵌合体10と嵌合体20の嵌

用凹凸30が形成される。この例においては、凹 凸30は、嵌合体10の他端側の上面13aに凸 部305.31および32が形成され、嵌合体2 0のレバー22の上面22aに凸部33.34. 35および30Eが形成されて構成され、凸部3 0S, 31~35, 30 Bの幅と、凸部30 Sと 凸部31の間の凹部、凸部31と凸部32の間の 凹部、嵌合体10と嵌合体20が嵌合したとき凸 部32と凸郎33の間に形成される凹部、凸部3 3と凸部34の間の凹部、凸部34と凸部35の 間の凹部、凸部35と凸部30Eの間の凹部の幅 が等しくされる。なお、嵌合体10および20が それぞれプラスチックのモールドにより製作され る場合は、それぞれの凸部30S、31、32お よび33~35,30日はモールドの型に凹凸を つけておくことにより形成することができる。

第2図は、この発明の嵌合確認方法を実現する 装置の一例である。

競取器 4 0 は光学式または触針式のもので、この読取器 4 0 により第1図の例の嵌合物の嵌合確

合には多少のガタを生じるので、嵌合体10と嵌合体20が嵌合しているときでも、読取信号S1における期間HS.H1~H5,HE.L0~L5の時間幅は必ずしも互いに等しい一定のものとはならない。

の平均値Aと期間P23の時間幅Bの比B/Aが 1前後の所定範囲内にあるか否かを判定し、その 判定結果のデータDCを出力端子54に導出する。

説取器40の走査速度にバラツキや変動がある場合でも、また嵌合体10と嵌合体20の嵌合に多少のガタがあっても、嵌合体10と嵌合体20が嵌合しているときは上述の比B/Aが1前後の所定範囲内になり、嵌合体10と嵌合体20が嵌合していたさは上述の方法によれば、、嵌合体10と嵌合体20が嵌合しているか否が嵌合体10と嵌合体20の嵌合のガタにかかわらず正確に判定され、嵌合の確認を誤りなく行うことができる。

第4図は、この発明の嵌合物の他の例である。 この例においては、一方の嵌合体10の一端例 に受口15が形成され、その左右両側に係合窓1 6が形成され、他方の嵌合体20の一端側に挿入 部25が形成され、その先端の左右両側に係合突

よび P 4 が凹部 6 3 および 6 4 とされる場合である。

第5図は、この発明の嵌合確認方法および種別 確認方法を実現する装置の一例である。

続取器70は上述した読取器40と同じく光学 式または触針式のもので、読取器40と読取器70 は機械的に一体化し、読取器40により第4図の 例の嵌合物の嵌合確認用凹凸30を凸部30Sか ら凸部30日への方向に、読取器70により同じ 嵌合物の種別確認用凹凸60を同じ方向に、同時 に走査して、読取器40から、第6図に示すよう に、上述した読取信号S1を得るとともに、読取 器70から、同図に示すように、読取信号S1に 闘期した、読取器70が種別確認用凹凸60の凸 師 6 1. 6 2 および 6 5 を走査する期間 P 1 1. P22およびP55では1(高レベル)となり、 四部63および64を走査する期間P33および P44では0(低レベル)となる読取信号S2を 得る。読取信号S1から嵌合体10と嵌合体20 が嵌合しているか否かを判定する系は、第2図の 起26が形成され、嵌合体20の挿入部25が嵌合体10の受口15に圧入されて係合突起26が係合窓16に保合することにより、嵌合体10と 嵌合体20が嵌合し、このとき嵌合体10の上面 10aと嵌合体20の上面20aが一つの平面を 形成する。

そして、嵌合体10の上面10aと嵌合体20の上面20aに、嵌合確認用凹凸30が形成されるとともに、これと並んで種別確認用凹凸60が形成される。この例においては、嵌合確認用凹凸30は第1図の例のそれと同じ構成である。種別確認用凹凸60は、この例においては、嵌合確認用凹凸30により規準化されて凹凸30が連続する方向に5個の位置P1、P2・P3・P4をおよびP5が設定され、その5個の位置P1~P5に嵌合物の種別に応いである。セットの二進符る。図の例は、嵌合物の種別が符号11001で示されるものとして、位置P1・P2およびP5に凸部61、62および65が形成され、位置ア3お

例のそれと同じである。

そして、読取器70から得られる読取信号S2をメモリ81に供給し、読取器40から得られる読取信号S1をメモリ制御回路82に供給して、読取信号S2の期間P11、P22、P33、P44およびP55における符号データを読取信号S1の期間H1、H2、H3、H4およびH5おけるパルスによりメモリ81に順次書き込み、その書き込まれた5ピットの符号データDDを読み出して出力端子83に導出している状態において、出力端子83に得られる行うできる。そのではいて、出力によりなく確認できる。

嵌合確認方法については、例えば、第2図または第5図の時間幅検出回路51において読取信号 S1における期間H1~H5の時間幅の平均値または期間L0, L1, L3, L4の時間幅の平均 値を検出し、時間幅検出回路52において読取信 号S1における期間 L 2 または P 2 3 の時間幅を 検出し、比較回路 5 3 において両者の比が所定範 囲内にあるかを判定するようにしてもよい。 また、嵌合確認用凹凸 3 0 の嵌合体 1 0 と嵌合体 2 0 の境目の近辺の中央部では銃取器 4 0 の走を 速度の変動は微小と考えられるので、例えば、時間 間間 P 1 2 または P 3 4 の時間幅を検出し、時間 幅検出回路 5 2 において銃取信号 S 1 における 期間 P 2 3 の時間幅を検出し、比較回路 5 3 におい で両者の比が 1 前後の所定範囲内にあるか否かを 判定するようにしてもよい。

種別確認用凹凸60の構成と種別確認方法についても、例えば、種別確認用凹凸60が上述の5個の位置P1~P5のうちの嵌合物の種別に応じた1個の位置にのみ凸部が形成されて構成され、読取信号S1にもとづいて読取信号S2から、その凸部が形成された位置を検出して嵌合物の種別を判定し、あるいは、種別確認用凹凸60が上述の5個の位置P1~P5のうちの嵌合物の種別に

応じた数の位置に凸部が形成されて構成され、読取信号S1にもとづいて読取信号S2から、その凸部が形成された位置の数を検出して嵌合物の種別を判定するようにしてもよい。

「発明の効果」

上述したように、この発明によれば、嵌合の確 認を誤りなく簡単に行うことができ、併せて嵌合 物の種別の確認を誤りなく簡単に行うことができ る。

4. 図面の簡単な説明

第1図はこの発明の嵌合物の一例を示し、Aは 嵌合前の斜視図、Bは嵌合時の側面図、第2図は この発明の嵌合確認方法を実現する装置の一例を 示す系統図、第3図は読取信号の一例を示す図、 第4図はこの発明の嵌合物の他の例を示す嵌合時 の斜視図、第5図はこの発明の嵌合確認方法およ び種別確認方法を実現する装置の一例を示す系統 図、第6図は二つの読取信号の一例を示す図である。

代理人草野 卓



